Wykład IV

Zastosowania techniki AFM do badania struktur półprzewodnikowych.

Sztuczne słońce

Dyfrakcja i rozdzielczość

Dyfrakcyjna granica rozdzielczości stanowi, że dwa punkty są rozróżnialne, gdy środek obrazu dyfrakcyjnego jednego z nich znajduje się w miejscu pierwszego minimum obrazu dyfrakcyjnego drugiego. Pierwsze minimum jest pod kątem $\theta = 1, 22\lambda/D$, więc dwa obiekty punktowe będą rozróżnialne jeśli są rozdzielone kątem $\theta = 1, 22\lambda/D$.





Fizyka dla szkół wyższych. Tom 3

Dyfrakcja i powiększenie mikroskopu



Długość fali de Broglie'a w SEM

$$\lambda = \frac{h}{\left(2m_e \cdot e \cdot V\right)^{1/2}},$$

gdzie:

h – stała Plancka [eV·s], m_e – masa spoczynkowa elektronu [kg], e – ładunek elektryczny elementarny [C], V – napięcie pola elektrycznego [V].

Dla U = 300 kV, długość fali elektronów λ = 0,00197 nm

Historia

- 1982 STM IBM Zurych
- 1986 Nagroda Nobla za STM
- 1985 idea AFM'u
- 1986 AFM
- G. Binning, C.F Quate i Ch. Gerber



Gerd Binning

Heinrich Rohrer

STM Scanning Tunneling Microscope

Skaningowy mikroskop tunelowy (STM)



$$I \approx e^{-2\alpha L}$$

gdzie
$$\alpha = \sqrt{\frac{2m}{\hbar}(U_0 - E)}$$



FIGURE 39–18 Image of cellular DNA, magnified about 2 million times, taken with a scanning tunneling microscope. Three turns of the DNA double helix can be seen in this false-color image.

STM



Elektrony tunelują z ostrza do próbki i vice-versa. Prąd tunelowy zależy od odległości między ostrzem, które jest przymocowana do piezoelektrycznej tuby, a powierzchnią próbki. Jeśli odległość między ostrzem i próbką się zmienia, prąd tunelowy również się zmienia. Wówczas w kontrolerze pojawia się sygnał zwrotny który odpowiednio zmienia napięcie polaryzacji tuby tak aby prąd tunelowy a zatem i odległość między ostrzem a powierzchnią próbki były stałe. Zmiany tego napięcia odwzorowują trójwymiarowy obraz powierzchni materiału w miarę jak igła skanuje powierzchnię próbki, linia po linii.





Skaningowy Mikroskop Elektronowy (SEM)



SE – secondary electrons - elektrony wtórne – morfologia powierzchni BSE – backscattered electrons - elektrony odbite - skład X – prom. Rentgenowskie, EDS – skład, kontrast Cathodoluminescence – katodoluminescencja (defekty w półprzewodnikach)

EDS

Spektroskopia dyspersji energii promieniowania rentgenowskiego (EDS - Energy Dispersive X-ray Spectrometry lub EDX - Energy Dispersive X-ray Analysis) – przystawka do SEM

EDS lub EDX to technika wykorzystująca pomiar promieniowania rentgenowskiego. Wzbudzenie charakterystycznego promieniowania rentgenowskiego zachodzi przez pierwotną wiązkę elektronów wytworzonych w mikroskopie, które wybijają elektrony z wewnętrznej powłoki (K, L, M) atomu próbki. Następnie, powstałe wolne miejsce po wybitym elektronie zajmowane jest przez elektron z powłoki o wyższej energii. Różnica energii elektronów między tymi dwoma poziomami powoduje powstanie charakterystycznego promieniowania rentgenowskiego, dla którego długość fali mieści się w przedziale od 0,7 do 110 Å.

EDS pozwala na przeprowadzenie mikroanalizy ilościowej próbki. Zawartość pierwiastków wyznacza się poprzez proporcjonalną zależność liczby emitowanych impulsów charakterystycznego promieniowania rentgenowskiego od stężenia pierwiastków w badanej objętości. W celu określenia stężenia pierwiastków w próbce, konieczne jest przeprowadzenie porównania ze wzorcem o ustalonym składzie chemicznym.



Przykładowe widmo EDS otrzymane dla próbki popiołu.

K – powłoka na którą przechodzi elektron α , β – powłoka z której przechodzi elektron (L,M)

Tabela 1. Porównanie podstawowych właściwości mikroskopów: optycznego, elektronowego i sił atomowych

| Cecha mikroskopu | Mikroskop optyczny | SEM | AFM | |
|-----------------------------------|---|--|---|--|
| Rozdzielczość względem osi x,y | 1000 nm | 5 nm | 0,1 nm | |
| Rozdzielczość względem osi z | - | - | 0,01 nm | |
| Powiększenie | do 2000 | do 10 ⁶ | do 10 ⁸ | |
| Głębia ostrości | średnia | mała | mała | |
| Środowisko prowadzenia badań | powietrze, ciecz, próżnia | próżnia | powietrze, ciecz, próżnia | |
| Sposób przygotowania próbek | prosty | dość złożony | prosty | |
| Wymagane cechy próbek | Nie może być całkowicie przeźroczysta dla fal świetlnych | Brak powierzchniowego ładunku elektrycznego, brak gazowania w próżni | Powierzchnia nie może mieć punktów o dużych różnicach współrzędnej z | |

MIKROSKOPIA SIŁ ATOMOWYCH (AFM) TOMASZ KRUK (2014)

| | Raman | Infrared | SEM | TEM | Nanoindentation | AFM/SPM |
|-----------------|--------------------|----------|------------------|-----------------|-----------------|---------|
| comple prep/ | | | | thin sectioning | | |
| sample prep/ | | | conductive | fixation | | |
| requirements | minimal | minimal | coating | staining | smooth | smooth |
| surface | | | | none (but | | |
| surface | via confocal | | nm's (SE) to 10s | requires thin | | |
| | (500+ nm) | via ATR | of nm (BS) | sections) | nm - um | nm |
| vacuum needed | ? no | no | yes | yes | no | no |
| | | | | | | |
| | with poor | | | | with poor | |
| morphology | resolution | no | yes | yes | resolution | yes |
| chemical | | | | | | |
| specificity | yes | yes | yes (EDS) | yes (EDS, EELS) | no | no |
| true height (7) | via confocal (very | | | | | |
| true neight (2) | limited) | no | no | no | yes | yes |
| mechanical | | | | | | |
| properties | no | no | no | no | yes | Yes |
| nanoelectrical | | | | | | |
| properties | no | no | no | no | no | yes |

Van nanosurf

AFM



AFM vs instrumented nanoindentation





AFM measures in *elastic* regime Higher vertical and lateral resolution Effective for softer materials Special very stiff cantilevers for plastic sample deformation exist Instrumented nanoindentation measures in *plastic* regime Effective for stiffer materials Allows addressing e.g. hardness, loss and storage modulus, creep, stress relaxation fracture toughness, scratch resistance, critical load, thin film adhesion, delamination



Introduction to the principle of an AFM | Park Systems Webinar

AFM – zasada działania



AFM działa podobnie jak STM, ale w oparciu o pomiar niewielkich sił oddziaływania pomiędzy ostrzem skanującym i badaną powierzchnią. Siły te powodują ugięcie dźwigni do której umocowane jest ostrze. Ugięcie dźwigni odwzorowuje topografię skanowanej powierzchni.

We współczesnej wersji AFM wiązka światła lasera pada na dźwignię i po odbiciu jest kierowana na 4-segmentową fotodiodę (PSPD). Sygnał na wyjściu fotodiody jest miarą ugięcia dźwigni, które z kolei zależy od odległości między ostrzem i próbką.

Siły działające na ostrze

Mikro-dźwignia jest wykonana ze sprężystego materiału, dlatego jej wygięcie pod wpływem sił oddziaływania z powierzchnią spełnia prawo Hooke'a

$$\vec{F} = -\mathbf{k} \cdot \vec{z}$$

gdzie z jest ugięciem dźwigni. Stała sprężystości dźwigni jest podana w specyfikacji przez producenta. Zakładając, że k = 0.2N/m (typowa wartość), dla ugięcia równego $1\mu m$, otrzymujemy wartość siły $F = 0.2\mu N$.



Siły krótkozasięgowe – orbitale atomowe próbki i ostrza przekrywają się (czerwone pola) Siły dalekozasięgowe – niebieskie strzałki

Siły oddziaływania ostrze - próbka

Potencjał Lennarda-Jonesa

$$V_{LJ} = -4\varepsilon \left(\frac{\sigma^6}{r^6} - \frac{\sigma^{12}}{r^{12}}\right)$$

Potencjał przyciągający

Potencjał odpychający



Attractive regime: Used in Non-Contact AFM (F ~ 10⁻⁹N - 10⁻¹²N)

 σ - położenie równowagowe

Siły oddziaływania ostrze - próbka

Odpychające

• Siły wynikające z zakazu Pauliego

Przyciągające

- Siły van der Waalsa przyciągające fluktuacja momentów dipolowych atomów, wzajemna polaryzacja.
- Siły przyciągające elektrostatyczne występują gdy ostrze i próbka są przewodzące.
- Siły kapilarne woda na powierzchni próbki przyciąga ostrze

STM i AFM - porównanie



STM – prąd tunelowy jest monotoniczną funkcją odległości ostrza od powierzchni. Jest to funkcja wykładnicza. Dlatego w pętli sprzężenia zwrotnego wystarczy zastosować wzmacniacz logarytmiczny, który zapewni liniową zmianę napięcia kontrolera w funkcji odległości ostrze-próbka. AFM - siły oddziaływania nie są monotoniczną funkcją odległości ostrzepróbka. Stąd trudności w stabilizacji pracy pętli sprzężenia zwrotnego.

AFM – ostrze





SEM image of AFM cantilever

Ostrza mają rozmiary rzędu ok. 15nm, długość od 3 do 20 μ m i są przymocowane do sprężystej mikro-dźwigni o długości 100-200 μ m. Zwykle ostrza są wykonane z Si (bądź Si₃N₄), w procesie nanolitografii. Jeśli AFM pracuje w modzie przewodzącym, wówczas ostrze pokrywa się warstwą przewodzącą.

Zwykle są w kształcie litery V, różnią się stałą sprężystości (od 0.01 – 100 N/m) i częstością rezonansową. Promień krzywizny ostrzy wynosi od 10 do 100 nm.

Dźwignia optyczna (optical lever)



Na skutek ugięcia dźwigni, pozycja wiązki laserowej na detektorze ulega przesunięciu. PSPD ma rozdzielczość rzędu 1 nm. Stosunek odległości pomiędzy dźwignią a PSPD do całkowitej długości dźwigni jest równy wzmocnieniu geometrycznemu. W wyniku tego system potrafi wykrywać pionowe ruchy dźwigni i ostrza nawet w zakresie poniżej 0.1 nm.

Do monitorowania przemieszczeń dźwigni stosuje się również interferometry.

6 R. Waser, editor. Nanoelectronics and Information Technology. Wiley VCH, 2003.

Elementy AFM



Introduction to the principle of an AFM | Park Systems Webinar

AFM z separowanymi piezo-skanerami X-Y i Z



Skaner X-Y skanuje próbkę w płaszczyźnie xy, skaner Z – tylko w kierunku osi z. Niezależność skanowania X-Y i Z oraz fakt, że siłownik skanera Z ma szybkość odpowiedzi 10kHz, pozwala na szybsze skanowanie powierzchni próbki

Sprzężenie zwrotne osi z



Ostrze skanuje powierzchnię próbki (lub stolik wraz z próbką przemieszczają się w płaszczyźnie X-Y względem ostrza, dzięki efektowi piezoelektrycznemu). Światło odbite od ostrza pada na fotodiodę. Zmiana pozycji odbitego światła powoduje zmianę sygnału na wyjściu fotodiody. Ta zmiana jest z kolei przekazywana do kontrolera, który reguluje napięcie na elemencie piezoelektrycznym, do którego jest przymocowana dźwignia z ostrzem. Element ten wydłuża się lub skraca wzdłuż osi Z w zależności od przyłożonego napięcia. Wtedy ostrze odpowiednio opada lub się podnosi.

Sprzężenie zwrotne w AFM



Introduction to the principle of an AFM | Park Systems Webinar

Tryby działania – dwa sposoby podziału

- Interakcja ostrza z próbką
 - Tryb kontaktowy (contact mode)
 - Tryb bezkontaktowy (noncontact mode)
 - Tryb kontaktu przerywanego (tapping mode)
- Dynamika mikro-dźwigni
 - Tryb statyczny
 - Stałej siły
 - Stałej wysokości
 - Tryb dynamiczny
 - Modulowana częstotliwość
 - Modulowana amplituda
 - Tryb kontaktu przerywanego (tapping mode)

Podział ze względu na interakcję ostrza z próbką



Tryb kontaktowy – stała wysokość

W trybie kontaktowym, ostrze pozostaje w kontakcie z powierzchnią próbki (odległość ostrze – próbka <1nm). AFM pracuje w reżimie sił odpychania. Wadą tej metody jest możliwość uszkodzenia próbki lub ostrza. Siła w tym trybie jest rzędu $10^{-8}N$ do $10^{-6}N$

• Tryb stałej wysokości

Jest to najprostszy tryb pracy ponieważ odległość ostrza od próbki jest ustalona i nie jest konieczna pętla sprzężenia zwrotnego. Dźwignia ugina się w miarę jak przemieszcza się po badanej powierzchni. Ugięcie odwzorowuje bezpośrednio topografię powierzchni. Ten tryb pracy może być stosowany jeśli wiadomo, że powierzchnia próbki jest odpowiednio płaska.



EDU AFM-1 Thorlabs

Tryb kontaktowy – stała siła

• Tryb stałej siły

Pętla sprzężenia zwrotnego jest włączona, aby kontrolować wysokość ostrza nad próbką a tym samym ugięcie dźwigni tak aby utrzymać stałą siłę oddziaływania ostrze-próbka. Sygnał kontrolera w pętli sprzężenia zwrotnego wzdłuż osi z w funkcji współrzędnych x,y odwzorowuje topografię powierzchni. Ten tryb pracy pozwala na skanowanie próbek z głębszymi nierównościami. Ze względu na zaangażowanie pętli sprzężenia zwrotnego, ten tryb pracy jest wolniejszy od trybu stałej wysokości.



Tryb kontaktowy – stała siła



Introduction to the principle of an AFM | Park Systems Webinar

Tryb kontaktowy – siły boczne Lateral Force Microscope (LFM)

• Tryb stałej wysokości – siły boczne Korzystając z diody 4-segmentowej, można łatwo wyznaczyć skręcenie ostrza na

krawędziach i na chropowatych powierzchniach.



Fotodioda PSPD

Zwykle aby zmierzyć topografię powierzchni próbki wykorzystuje się sygnał z dwóch połączonych górnych i dolnych sekcji PSPD, jest to tzw. sygnał A - B:

Sygnał topografii = (A + C) - (B + D)

W przypadku sygnału LFM wykorzystuje się wszystkie sygnały PSPD:

Sygnał sił tarcia = (A + B) - (C + D)



Tryb kontaktowy - wyznaczenie siły adhezji



Schemat pomiaru siła-odległość, na podstawie którego wyznacza się siłę adhezji. Siła ta jest kombinacją siły oddziaływania elektrostatycznego, vander Waalsa i sił kapilarnych



Odległość dźwignia - próbka

Tryb bezkontaktowy dynamiczny

Mod NC-AFM – ostrze jest w odległości kilku do kilkudziesięciu nm od próbki. Siła w tym trybie jest rzędu $10^{-12}N$.

W trybie bezkontaktowym, dźwignia wraz z ostrzem jest pobudzana do drgań o częstości nieco większej od rezonansowej. Dopóki ostrze jest poza zasięgiem sił vdW wykonuje harmoniczne, drgania których częstość zależy od stałej sprężystości dźwigni, k. W miarę jak dystans do próbki maleje i oddziaływania vdW przyciągające zaczynają dominować, częstość drgań maleje, bo nowa stała sprężystości maleje:

$$k_{eff} = k + f,$$

gdzie
$$f = \frac{\partial F_{vdW}}{\partial z} < 0$$
 (dla siły przyciągającej).

R. Waser, editor. *Nanoelectronics and Information Technology*. Wiley VCH, 2003.



Tryb bezkontaktowy dynamiczny

Z wykresu amplitudy drgań od częstości $A(\omega)$ wynika, że jeśli nowa częstość rezonansowa jest mniejsza od częstości ω_0 , to amplituda drgań przy częstości wibracji ostrza (*ang. operating freq.*) również spada (o ΔA), a więc zarówno częstość jak i amplituda odwzorowują odległość ostrze-próbka. Sygnał w pętli sprzężenia zwrotnego konieczny do utrzymania stałej amplitudy czy częstości drgań, odwzorowuje topografię powierzchni.

W celu zwiększenia czułości pracy w trybie NC, zwykle częstość wibracji ostrza jest ustawiana na nieco większą aniżeli częstość rezonansowa w zakresie dużego nachylenia krzywej rezonansowej. Wówczas pojawienie się oddziaływania skutkuje w istotnej zmianie amplitudy, drgań (ΔA).

Tryb bezkontaktowy dynamiczny

Tryb przerywany (Tapping Mode)

Jest to tryb podobny do trybu dynamicznego bezkontaktowego. Różnica polega na tym, że ostrze jest bliżej próbki i oscylując delikatnie uderza w próbkę. Częstość dźwigni 200-400kHz, nieco mniejsza od częstości rezonansowej (odwrotnie niż w modzie NC). Dźwignia wykonana z Si ze zintegrowanym ostrzem. Jest to tryb o największej czułości.

Tapping mode = DFM mod – dynamic force mode

Ten mod pracy eliminuje wpływ obecności cieczy, który jest nie do zaniedbania w modzie kontaktowym, nie ma również wpływu sił tarcia jak w modzie kontaktowym (ostrze oscyluje pionowo do powierzchni próbki), próbka jest narażona na zniszczenie.

Układ sprzężenia zwrotnego utrzymuje częstość pracy (f_1) nieco mniejszą niż częstość rezonansowa f_0 . W miarę jak ostrze zbliża się do próbki, stała sprężystości zmniejsza się ze względu na siły przyciągające vdW. Częstość rezonansowa maleje (osiąga f_{eff}) a amplituda przy częstości pracy f_1 maleje o ΔA . Układ sprzężenia zwrotnego utrzymuje stałą amplitudę. Sygnał konieczny do utrzymania stałej amplitudy odzwierciedla topografię powierzchni.

Non-conact vs tapping mode

https://www.parksystems.com/index.php/park-spm-modes/91standard-imaging-mode/2204-tapping-mode

Mikroskop sił elektrostatycznych EFM

https://www.parksystems.com/in dex.php/park-spm-modes/93dielectric-piezoelectric/228electric-force-microscopy-efm

> Pomiędzy ostrzem i próbką przykładane jest napięcie stałe. Dźwignia z ostrzem przesuwa się nad próbką i ugina góra/dół odwzorowując zarówno topografię jak i ładunek i potencjał na powierzchni. Sygnał topografii należy wyeliminować aby znaleźć rozkład potencjału na powierzchni.

AFM Park System umożliwia pomiar w trybie:

- Standard EFM,
- Enhanced EFM (jeden skan)
- Scanning Kelvin Probe Microscope (KPFM).

EFM standardowy i jeden skan

Pomiędzy ostrzem powleczonym warstwą przewodzącą i próbką przykładane jest napięcie stałe.

Siły vdW: $F_{vdW} \sim r^{-6}$ Siły elektrostatyczne: $F_{el} \sim r^{-2}$

EFM – jeden skan

Pomiar pola magnetycznego (MFM)

Ostrze pokryte warstwą ferromagnetyka. Próbka magnetyczna.

Metoda pomiaru:

- Zasięg oddziaływań
- Dwa skany

Conductive FM

Praca w trybie kontaktowym ze stałą siłą (stałe ugięcie).

Ostrze jest pokryte warstwą przewodzącą (Au, Pt), pomiędzy ostrze i próbkę przykładane jest napięcie stałe. Mierzony jest prąd płynący między próbką a ostrzem, podobnie jak w STM.

I-V w nanoskali

https://www.parksystems.com/index.php/park -spm-modes/94-electrical-properties/234-i-vspectroscopy

What is the resolution of AFM?

Lateral resolution: depends!

Lateral resolution will depend on tip radius, sample stiffness, and applied load

For $F \sim 1$ nN and $r \sim 10$ nm: $2a^{\circ} \sim 1$ nm, $\delta \sim 0.25$ Å for Si on Si ($E \sim 100$ GPa) $2a \sim 3$ nm, $\delta \sim 0.2$ nm on glassy polymer ($E \approx 2$ GPa) $2a \sim 10$ nm, $\delta \sim 2.5$ nm on rubbery polymer ($E \approx 100$ MPa)

Stacja XE-70 STM

Monitory

Oświetlacz Kontroler AFM

Komputer

Nanosurf Easy Scan 2

Park System XE-70

- Rozdzielczość
 - Poprzeczna (5x5 μm) 0,76 Å
 - Pionowa
 - (0,85 µm) 0,125 Å

Nanosurf Easy Scan 2

| AFM Scan Head: | 10 µm | 70 μm | 110 μm |
|-----------------------------------|----------|---------|---------|
| Maximum Scan range ¹⁾ | 10 µm | 70 µm | 110 µm |
| Maximum Z-range | 2 µm | 14 μm | 22 µm |
| Drive resolution Z ²⁾ | 0.027 nm | 0.21 nm | 0.34 nm |
| Drive resolution XY ²⁾ | 0.15 nm | 1.1 nm | 1.7 nm |

AFM w NLTK

Nanodruty GaN

AFM

| Próbka | Koncentracja nanodrutów (µm ⁻²) | Średnica nanodrutów (µm) | Wysokość (nm) |
|--------|--|-----------------------------|---------------|
| А | 42 | 0.10-0.25 | 160 |
| B | 60 | 0.10-0.20 | 80 |
| С | 33 | 0.15-0.25 | 60 |
| D | 92 | 0.05-0.15 | 40 |

SEM

AFM

AFM w NLTK

Ogniwo Si

AFM w NLTK

500 nm

5 µm

Sztuczne Słońce

Solar Cells I-V Curve Tracer

Układ do pomiaru charakterystyk prądowo-napięciowych na symulatorze słońca składa się z:

- komputera z monitorem i oprogramowaniem
- kontrolera temperatury
- lampy symulującej Słońce z oprogramowaniem (Solar Simulator)
- pompy próżniowej
- stolika pomiarowego z głowicami

Charakterystyka ciemna I-V w rzeczywistym złączu p-n

- (a) prąd rekombinacji,
- (b) prąd dyfuzyjny,
- (c) prąd przy dużym napięciu w kier. przewodzenia ("high injection")
- (d) wpływ rezystancji szeregowej,
- (e) Prąd upływu

S.M.Sze "Physics of Semiconductor Devices", ed. J.Wiley and Sons (2007)

Opis programu Solar Cell I-V Curve Tracer

Sprawność ogniwa

Współczynnik wypełnienia

$$\mathbf{FF} = \frac{\mathbf{j_{mp}} \cdot \mathbf{V_{mp}}}{\mathbf{j_{sc}} \cdot \mathbf{V_{OC}}}$$

W przypadku idealnej diody

$$FF = rac{v_{0C} - \ln(v_{0C} + 0.72)}{v_{0C} + 1} *$$

gdzie $v_{0C} = V_{0C} \frac{q}{kT}$

(równanie * jest słuszne, gdy $v_{0C} > 10$)

Sprawność

$$\eta = \frac{P_{max}}{I} = \frac{\mathbf{j}_{mp} \cdot \mathbf{V}_{mp}}{I} = \frac{FF \cdot \mathbf{j}_{sc} \cdot \mathbf{V}_{OC}}{I}$$

I – natężenie promieniowania padającego na ogniwo (AM1. 5, $1000W/m^2$)

Ogniwo rzeczywiste

Zależność prądu zwarcia i napięcia rozwarcia od natężenia oświetlenia

•
$$I_{sc} = qN_{ph}(E_g) = qP/h \nu \sim P$$

Prąd ciemny płynący przez złącze p-n spolaryzowane napięciem $V_{oc,}$ wyraża się równaniem:

$$I_d = I_0[exp(\frac{qV_{oc}}{kT}) - 1)]$$

Ten prąd równoważy w rozwartym oświetlonym złączu p-n maksymalny prąd fotogeneracji, czyli I_{sc}:

$$I_{sc} = I_d = I_0 [exp(\frac{qV_{oc}}{kT}) - 1)]$$

Po przekształceniu:

$$V_{oc} = \frac{kT}{q} \ln(\frac{I_{sc}}{I_o} + 1) \approx \frac{kT}{q} \ln\frac{I_{sc}}{I_o}$$

Ponieważ I_{sc} ~ P, to

• $V_{oc} \sim ln P$

Symulator Słońca

Standard Test Conditions (STC)

3. temperatura ogniwa 25 °C

Klasyfikacja symulatorów

IEC 60904-9 Class

| | | Class A | Class B | Class C |
|----|------------------------------|---------|---------|------------|
| 1. | Zgodność spektrum | ± 25% | ± 40% | +100%/-60% |
| 2. | Jednorodne oświetlenie | ≤ 2% | ≤ 5% | ≤ 10% |
| 3. | Brak stabilności czasowej | ≤ 2% | ≤ 5% | ≤ 10% |

Dopasowanie spektralne – lampa Xe

Jednorodne oświetlenie - przykład

Uniformity (%) =
$$\frac{Irr_{max} - Irr_{min}}{Irr_{max} + Irr_{min}} \cdot 100$$

| Minimum intensity | 997.4 | [W/m ²] |
|-------------------|--------|---------------------|
| Maximum intensity | 1023.4 | [W/m ²] |
| Uniformity | 1.29 | [%] |

| 1003 | 1014 | 1013 | 1003 | 998 | 1000 | 1011 | 1007 |
|------|------|------|------|------|------|------|------|
| 1013 | 1023 | 1020 | 1008 | 1002 | 1005 | 1020 | 1021 |
| 1001 | 1008 | 1008 | 1005 | 1004 | 1009 | 1018 | 1017 |
| 1003 | 1010 | 1009 | | | 1003 | 1003 | 997 |
| 1012 | 1019 | 1017 | F | | 1013 | 1015 | 1009 |
| 1000 | 1010 | 1009 | 1006 | 1004 | 1008 | 1015 | 1014 |
| 998 | 1013 | 1015 | 1010 | 1003 | 1003 | 1011 | 1007 |
| 1001 | 1015 | 1018 | 1012 | 1001 | 999 | 1008 | 1001 |

Stabilność w czasie - przykład

Układ pomiarowy

Sonda dwu-punktowa

Ogniwo referencyjne

